

## 別添資料－ 1

### 令和 8 年度以降の課題について

農政の展開方向や技術開発の動向などを踏まえ、大課題（4 課題）ごとに想定される課題例を提案し、関係する委託課題を募集する。

なお、下記の課題例に直接該当しない応募課題についても幅広く受け付けるものとする。

#### 1 水田営農を支える省力・低コスト技術、水田利活用技術の確立

（今後の課題）

水田農業従事者の減少・高齢化が続く中、水田営農の経営安定・規模拡大を支える省力・低コスト化のための技術開発が急務。また、世界的な食料情勢の変化に伴う食料安全保障上のリスクの高まりにより、水田を利活用した水稻以外の麦・大豆、飼料作物等の生産技術の開発が喫緊の課題。

（想定課題例）

- ・ 田植機スマート施肥仕様におけるデジタル調量とスリップ率補正の有用性の立証
- ・ 育苗箱への播種量指定のある品種に対する密苗の適応性証明
- ・ 府県における 2 畦ロークロップヘッダーによる大豆・小豆収穫の実証
- ・ 既存設備を利用した子実コーン栽培の経済性評価（播種/収穫）
- ・ 中型汎用コンバインの作物適応性の確認
- ・ 水田転作におけるねぎ機械化乗用体系の実証

#### 2 高品質・高付加価値農産物の生産・供給技術の確立

（今後の課題）

安全・安心な国産農産物への需要の高まり、食の外部化による加工業務用需要へのシフトなど、消費者・実需者ニーズの高度化・多様化に対応しつつ、信頼を得られる野菜、果樹の生産・供給技術の開発・実用化が急務。

（想定課題例）

- ・ 乗用全自動野菜移植機「直進アシスト＋短株間仕様」による新たな栽培体系の提案
- ・ 防根透水シート埋設機を使用した省力化等の試験
- ・ トラクター用刎殻散布機による野菜生育向上・収量増の実証
- ・ 静電ブームによるりんご整列栽培への薬剤散布による適応性実証
- ・ 静電ブームによる果樹栽培への薬剤散布による適応性実証
- ・ トラクター＋乗用全自動野菜移植機「直進アシスト機能」による 効率的作業方法の検証
- ・ 乗用全自動野菜移植機「直進アシスト機能」を活用した べた畦栽培体系による作業工数低減の実証
- ・ 野菜移植機を使用した甘藷セル苗移植作業の効果確認試験
- ・ 摘芯機・静電ブームによるワイナリー用のブドウ(垣根)生育管理への適応性実証
- ・ ドローンを用いた野菜の防除試験
- ・ はくさい収穫作業の機械化による省力化の実証
- ・ 加工業務用ブロッコリー収穫作業の機械化による省力化の実証
- ・ 4 条たまねぎ収穫機械化体系における省力化の実証
- ・ 白ねぎ収穫作業の省力・軽労化、低コスト化実証
- ・ たまねぎトラクター用直播栽培用播種機の実証試験

### 3 環境保全を配慮した生産技術の評価・確立

(今後の課題)

持続可能な開発目標（SDGs）や環境を重視する国内外の動きの加速化に対応し、「みどりの食料システム戦略」に沿って、化学肥料・化学農薬や化石燃料の使用抑制、資源の循環利用や地域資源の最大活用等を通じた環境負荷の軽減を図り、イノベーション等による生産力向上と持続的な生産システムを構築することが急務。

(想定課題例)

- ・ バイオ燃料を長時間使用したトラクターの性能変化の把握
- ・ 密苗の播種・育苗・移植における GHG 削減量の実証
- ・ 直播栽培における GHG 削減量の実証
- ・ 水田ファーモを活用した自動水位制御におけるスクミリングガイ抑制対策の省力化
- ・ バイオ炭散布による透水性、保水性、通気性改善効果の評価
- ・ 水稲栽培における側条施用技術での環境負荷低減実証
- ・ 密苗ペースト二段施肥栽培による環境負荷軽減効果の検証
- ・ 緑肥のトラクター作業機による処理方法ごとの肥料効果検証
- ・ 緑肥のトラクター作業機による処理方法ごとの防除効果検証
- ・ 水稲栽培における「中干し」効果最大化に向けた粃殻散布方法の違いによる透水性改善効果の評価
- ・ 水稲栽培における化学肥料低減に向けた収穫量低減リスクの低い家畜ふん堆肥の施肥方法の検証
- ・ 水稲栽培におけるメタンガス排出量削減に向けた既存技術の利用法の開発と評価

### 4 情報処理等先端技術の活用による高生産システムの確立

(今後の課題)

農業従事者の減少・高齢化の急速な進行に対応し、ロボット、ICTなど先端技術を活用したスマート農業技術の社会実装により、作業の自動化・省力化、生産性向上、高品質生産等を目指して、革新的な生産システムを確立することが急務。

(想定課題例)

- ・ トラクターにおける「自動直進機能」による施肥/防除作業機別効率的作業方法の検証
- ・ トラクターにおける「自動直進機能」による耕起/整地作業機別効率的作業方法の検証
- ・ トラクターにおける「自動直進機能」による畦立て/播種作業機別効率的作業方法の検証
- ・ ICT農機を活用した効率的営農体系の実証(ロボット・オート・直進アシスト機能)
- ・ ICT農機を活用した効率的営農体系の実証(普通型コンバイン収穫量マッピング機能)